



BREVET D'INVENTION

CERTIFICAT D'UTILITÉ - CERTIFICAT D'ADDITION

COPIE OFFICIELLE

Le Directeur général de l'Institut national de la propriété industrielle certifie que le document ci-annexé est la copie certifiée conforme d'une demande de titre de propriété industrielle déposée à l'Institut.

Fait à Paris, le 30 SEP. 2003

Pour le Directeur général de l'Institut
national de la propriété industrielle
Le Chef du Département des brevets

Martine PLANCHE

INSTITUT
NATIONAL DE
LA PROPRIÉTÉ
INDUSTRIELLE

SIEGE
26 bis, rue de Saint Petersburg
75800 PARIS cedex 08
Téléphone : 33 (0)1 53 04 53 04
Télécopie : 33 (0)1 53 04 45 23
www.inpi.fr





INSTITUT
NATIONAL DE
LA PROPRIÉTÉ
INDUSTRIELLE
26 bis, rue de Saint Pétersbourg
75800 Paris Cedex 08
Téléphone : 01 53 04 53 04 Télécopie : 01 42 94 86 54

1^{er} dépôt

**BREVET D'INVENTION
CERTIFICAT D'UTILITÉ**

Code de la propriété intellectuelle-Livre VI



N° 55 -1328

REQUÊTE EN DÉLIVRANCE 1/2


Réservé à
L'INPI

Cet imprimé est à remplir lisiblement à l'encre noire

REMISE DES PIÈCES DATE 28 OCT 2002 LIEU 38 INPI GRENOBLE N° D'ENREGISTREMENT 0213457 NATIONAL ATTRIBUÉ PAR L'INPI DATE DE DÉPÔT ATTRIBUÉE 28 OCT. 2002 PAR L'INPI		1 NOM ET ADRESSE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE À QUI LA CORRESPONDANCE DOIT ÊTRE ADRESSÉE Cabinet Michel de Beaumont 1 rue Champollion 38000 GRENOBLE	
Vos références pour ce dossier (facultatif) B5725			
Confirmation d'un dépôt par télécopie <input type="checkbox"/> N° attribué par l'INPI à la télécopie			
2 NATURE DE LA DEMANDE		Cochez l'une des 4 cases suivantes	
Demande de Brevet		<input checked="" type="checkbox"/>	
Demande de certificat d'utilité		<input type="checkbox"/>	
Demande divisionnaire		<input type="checkbox"/>	
<i>Demande de brevet initiale</i> <i>ou demande de certificat d'utilité initiale</i>		N° _____ Date / / N° _____ Date / /	
Transformation d'une demande de brevet européen <i>Demande de brevet initiale</i>		<input type="checkbox"/> N° _____ Date / /	
3 TITRE DE L'INVENTION (200 caractères ou espaces maximum) COMPTEUR MONOTONE CROISSANT EN CIRCUIT INTÉGRÉ			
4 DÉCLARATION DE PRIORITÉ OU REQUÊTE DU BÉNÉFICE DE LA DATE DE DÉPÔT D'UNE DEMANDE ANTÉRIEURE FRANÇAISE		Pays ou organisation _____ Date _____ N° _____ Pays ou organisation _____ Date / / _____ N° _____ Pays ou organisation _____ Date / / _____ N° _____ <input type="checkbox"/> S'il y a d'autres priorités, cochez la case et utilisez l'imprimé "Suite"	
5 DEMANDEUR		<input type="checkbox"/> S'il y a d'autres demandeurs, cochez la case et utilisez l'imprimé "Suite"	
Nom ou dénomination sociale		STMicroelectronics SA	
Prénoms			
Forme juridique		Société anonyme	
N° SIREN			
Code APE-NAF			
ADRESSE	Rue	29, Boulevard Romain Rolland	
	Code postal et ville	92120	MONTRouGE
Pays		FRANCE	
Nationalité		Française	
N° de téléphone (facultatif)			
N° de télécopie (facultatif)			
Adresse électronique (facultatif)			

Réservé à
 L'INPI

REMISE DES PIÈCES	28 OCT 2002
DATE	38 INPI GRENOBLE
LIEU	0213457
N° D'ENREGISTREMENT	
NATIONAL ATTRIBUÉ PAR L'INPI	

Vos références pour ce dossier :			
(facultatif) B5725			
6 MANDATAIRE			
Nom			
Prénom			
Cabinet ou Société		Cabinet Michel de Beaumont	
N° de pouvoir permanent et/ou de lien contractuel			
ADRESSE	Rue	1 Rue Champollion	
	Code postal et ville	38000	GRENOBLE
N° de téléphone (facultatif)		04.76.51.84.51	
N° de télécopie (facultatif)		04.76.44.62.54	
Adresse électronique (facultatif)		cab.beaumont@wanadoo.fr	
7 INVENTEUR (S)			
Les inventeurs sont les demandeurs		<input type="checkbox"/> Oui <input checked="" type="checkbox"/> Non Dans ce cas fournir une désignation d'inventeur (s) séparée	
8 RAPPORT DE RECHERCHE		Uniquement pour une demande de brevet (y compris division et transformation)	
Établissement immédiat ou établissement différé		<input checked="" type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	
Paiement échelonné de la redevance		Paiement en trois versements, uniquement pour les personnes physiques <input type="checkbox"/> Oui <input checked="" type="checkbox"/> Non	
9 RÉDUCTION DU TAUX DES REDEVANCES		Uniquement pour les personnes physiques <input type="checkbox"/> Requête pour la première fois pour cette invention (joindre un avis de non-imposition) <input type="checkbox"/> Requête antérieurement à ce dépôt (joindre une copie de la décision d'admission pour cette invention ou indiquer sa référence) :	
Si vous avez utilisé l'imprimé "Suite", indiquez le nombre de pages jointes			
10 SIGNATURE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE (Nom et qualité du signataire) Michel de Beaumont Mandataire n° 92-1016		VISA DE LA PREFECTURE OU DE L'INPI  D. R. GR.	

COMPTEUR MONOTONE CROISSANT EN CIRCUIT INTÉGRÉ

La présente invention concerne le domaine des compteurs réalisés en circuit intégré. L'invention concerne plus particulièrement la réalisation d'un compteur monotone croissant irréversible.

5 Aujourd'hui, pour réaliser des compteurs monotones croissants, on est contraint d'utiliser des éléments fusibles qui présentent l'inconvénient notable de conduire à une programmation destructrice souvent incompatible avec une programmation au cours de fonctionnement du circuit intégré contenant l'élé-
10 ment fusible. Un autre exemple concerne les mémoires EPROM ou EEPROM dont la fabrication requiert des étapes non directement compatibles avec une technologie CMOS.

De plus, dans les deux cas, l'état de programmation réalisé est soit effaçable (cas des EEPROM) soit visible opti-
15 quement, ce qui est préjudiciable dans des applications de type sécuritaire pour lesquelles on souhaite disposer d'un compte inviolable.

Un exemple d'application consiste à compter le nombre d'événements par rapport à un seuil limite d'événements (nombre
20 d'utilisation d'un programme ou durée d'utilisation). Dans ce type d'application, on souhaite généralement disposer d'un compteur dont chaque bit prend successivement les états 0 ou 1

de façon irréversible pour fournir un mot binaire représentatif du nombre d'événements apparus.

L'invention vise à proposer un compteur monotone croissant à programmation irréversible qui pallie les inconvénients
5 des solutions connues.

L'invention vise notamment à proposer un tel compteur irréversible qui, dans l'état programmé, soit indétectable optiquement et qui soit compatible avec une technologie CMOS de fabrication du circuit intégré.

10 L'invention vise également à proposer un compteur monotone croissant dont la programmation et le fonctionnement soient compatibles avec des applications requérant un compte linéaire.

Pour atteindre ces objets et d'autres, la présente
15 invention prévoit un compteur monotone croissant sur n bits réalisé en circuit intégré, comportant :

un ensemble de $2^{n+1} - (n+2)$ cellules de comptage irréversible réparties en au moins n groupes de $2^p - 1$ cellules de comptage, où p désigne le rang du groupe ; et

20 au moins n-1 calculateurs de parité, chaque calculateur fournissant un bit de rang p, croissant à partir du bit de poids le plus fort du compte résultat, prenant en compte les états des cellules du groupe de même rang.

Selon un mode de réalisation de la présente invention,
25 le bit de poids le plus fort est fourni directement par l'unique cellule de comptage du groupe de rang 1.

Selon un mode de réalisation de la présente invention, le compteur comporte n calculateurs, le bit de poids le plus fort étant fourni par le calculateur prenant en compte l'état de
30 l'unique cellule de comptage du groupe de rang 1.

Selon un mode de réalisation de la présente invention, chaque cellule de comptage est constituée d'une cellule mémoire à programmation unique dont un élément de mémorisation est constitué d'au moins une résistance en silicium polycristallin
35 programmable par diminution irréversible de sa valeur.

L'invention prévoit également un procédé de commande d'un compteur, consistant à provoquer une programmation d'une cellule de comptage d'un groupe de rang inférieur à chaque fois que le contrôleur de parité d'un groupe de rang immédiatement
5 supérieur détecte une parité.

Selon un mode de mise en oeuvre de la présente invention, on a recours à une machine d'états en logique câblée.

Selon un mode de mise en oeuvre de la présente invention, on a recours à un microcontrôleur.

10 Ces objets, caractéristiques et avantages, ainsi que d'autres de la présente invention seront exposés en détail dans la description suivante de modes de réalisation particuliers faite à titre non-limitatif en relation avec les figures jointes parmi lesquelles :

15 la figure 1 illustre, par une vue partielle en perspective, un mode de réalisation d'une résistance en silicium polycristallin constituant l'élément de mémorisation d'une cellule de comptage selon l'invention ;

la figure 2 illustre, par un réseau de courbes, la
20 programmation d'une cellule telle qu'illustrée par la figure 1 ;

la figure 3 représente un premier mode de réalisation d'une cellule de comptage selon la présente invention ;

la figure 4 représente un deuxième mode de réalisation d'une cellule de comptage selon la présente invention ;

25 la figure 5 représente un troisième mode de réalisation d'une cellule de comptage selon la présente invention ;

la figure 6 représente, de façon très schématique et sous forme de blocs, un compteur réalisé à partir de cellules de comptage à résistance en silicium polycristallin ;

30 la figure 7 représente un mode de réalisation d'un compteur monotone croissant selon la présente invention ;

la figure 8 illustre, par un tableau, les états respectifs pris par les sorties du compteur sur trois bits de la figure 7 ; et

la figure 9 représente un mode de réalisation d'un compteur de parité, appliqué à un compteur quatre bits selon l'invention.

Les mêmes éléments ont été désignés par les mêmes
5 références aux différentes figures. Pour des raisons de clarté, seuls les éléments qui sont nécessaires à la compréhension de l'invention ont été représentés aux figures et seront décrits par la suite. En particulier, les différents signaux de commande du compteur et de ses éléments de décodage n'ont pas été
10 détaillés et sont à la portée de l'homme du métier à partir de la description qui suit. De plus, la réalisation pratique d'une résistance en silicium polycristallin utilisable dans une cellule de comptage selon l'invention met en oeuvre des techniques classiques connues de l'homme du métier.

15 Une caractéristique de la présente invention est de prévoir des cellules de comptage dont l'élément de mémorisation est constitué d'une résistance en silicium polycristallin programmable par diminution irréversible de sa valeur.

Cette caractéristique de l'invention ressortira mieux
20 à l'issu de l'exposé des figures 1 et 2 qui va suivre et qui illustre les possibilités de programmation d'une résistance en silicium polycristallin exploitées par l'invention.

La figure 1 représente, par une vue partielle très schématique en perspective, un exemple de résistance en silicium
25 polycristallin du type de celle utilisée dans une cellule de comptage selon l'invention.

Une telle résistance 1 est constituée d'une piste (dite aussi barreau) en silicium polycristallin obtenue par gravure d'une couche déposée sur un substrat 2 isolant. Le
30 substrat 2 est indifféremment directement constitué du substrat du circuit intégré ou est constitué d'une couche isolante formant un substrat isolant ou équivalent pour la résistance 1. La résistance 1 est connectée, par ses deux extrémités, à des pistes conductrices (par exemple, métalliques) 3 et 4 destinées
35 à raccorder le barreau résistif aux autres éléments du circuit

intégré en fonction de l'application. La représentation schématique de la figure 1 ne fait pas référence aux différentes couches isolantes et conductrices constituant généralement le circuit intégré. Pour simplifier, on s'est contenté de représenter le barreau résistif 1 posé sur le substrat isolant 2 et en contact, par les extrémités de sa face supérieure, avec les deux pistes métalliques 3 et 4. En pratique, les liaisons de l'élément résistif 1 aux autres composants du circuit intégré sont obtenues par des pistes plus larges en silicium polycristallin partant des extrémités du barreau 1 dans l'alignement de celui-ci. En d'autres termes, l'élément résistif 1 est généralement formé en rendant un tronçon d'une piste en silicium polycristallin plus étroit que le reste de la piste.

La résistance R de l'élément 1 est donnée par la formule suivante :

$$R = \rho(L/s),$$

où ρ désigne la résistivité du matériau (silicium polycristallin le cas échéant dopé) constituant la piste dans laquelle est gravé l'élément 1, où L désigne la longueur de l'élément 1, et où s désigne sa section, c'est-à-dire sa largeur l par son épaisseur e. La résistivité ρ de l'élément 1 dépend, entre autre, du dopage éventuel du silicium polycristallin le constituant. Dans certains cas, on recouvre l'élément de silicium polycristallin par une couche de métal, l'élément résistif combinant alors le silicium polycristallin et le métal surjacent.

Le plus souvent, lors de la réalisation d'un circuit intégré, on prévoit les résistances en faisant référence à une notion dite de résistance par carreau R_{\square} (square resistance). Cette résistance par carreau se définit comme étant la résistivité du matériau divisée par l'épaisseur avec laquelle il est déposé. En reprenant la relation ci-dessus donnant la résistance d'un élément 1, la résistance est donc donnée par la relation :

$$R = R_{\square} * L/l.$$

Le quotient L/l correspond à ce que l'on appelle le nombre de carreaux (square number) constituant l'élément résistif 1. Cela représente, vu de dessus, le nombre de carreaux de dimension donnée fonction de la technologie, mis côte à côte pour former l'élément 1.

La valeur de la résistance en silicium polycristallin est donc définie, à la fabrication, d'après les paramètres ci-dessus. Généralement, l'épaisseur e du silicium polycristallin est fixée par d'autres paramètres de fabrication du circuit intégré. Par exemple, cette épaisseur est fixée par l'épaisseur souhaitée pour les grilles des transistors MOS du circuit intégré.

Dans les technologies récentes, le recours à des résistances en silicium polycristallin est limité aux résistances devant être traversées, en fonctionnement, par des courants inférieurs à $100\ \mu\text{A}$. Pour des courants supérieurs, on utilise généralement une résistance de diffusion. Le silicium polycristallin est toutefois préféré à une diffusion de dopants, car on évite l'apparition de capacités parasites avec le substrat.

Pour diminuer irréversiblement la valeur d'une résistance en silicium polycristallin, on impose temporairement un courant dit de contrainte pour lequel la résistance passe par une valeur maximale, ce courant étant au-delà de la plage de courants de fonctionnement normal de cette résistance. En d'autres termes, on diminue la résistivité du silicium polycristallin dans la plage de courants de fonctionnement, de façon stable et irréversible, en imposant dans l'élément résistif correspondant la circulation d'un courant au-delà de la plage de courants de fonctionnement.

Le courant servant à diminuer la valeur de la résistance est, à la différence d'un élément fusible, non destructif pour l'élément en silicium polycristallin.

La figure 2 illustre, par un réseau de courbes donnant la résistance d'un élément en silicium polycristallin du type de

celui représenté en figure 1 en fonction du courant le traversant, la façon de diminuer la résistance de cet élément.

On suppose que le silicium polycristallin ayant servi à la fabrication de l'élément résistif 1 présente une résistivité nominale conférant à l'élément 1, pour les dimensions l , L et e données, une valeur de résistance R_{nom} . Cette valeur nominale (d'origine) de la résistance correspond à la valeur prise de façon stable par l'élément résistif 1 dans la plage de courants de fonctionnement du système, c'est-à-dire généralement pour des courants inférieurs à $100 \mu A$.

Pour diminuer la valeur de la résistance et passer, par exemple, de façon irréversible et stable à une valeur R_1 inférieure à R_{nom} , on applique aux bornes de l'élément résistif 1 un courant (par exemple I_1), dit de contrainte, supérieur à un courant I_m pour lequel la valeur de la résistance R de l'élément 1 est maximale sans toutefois être infinie. Comme l'illustre la figure 2, une fois que ce courant I_1 a été appliqué à l'élément résistif 1, on obtient, dans la plage A_1 de courants de fonctionnement du circuit intégré, une résistance stable de valeur R_1 . En fait, l'allure S_{nom} de la résistance en fonction du courant est stable pour des courants relativement faibles (inférieurs à $100 \mu A$). Cette allure se met à croître pour des courants sensiblement supérieurs de l'ordre de quelques milliampères, voire plus (plage A_2). C'est dans cette plage de courants que l'allure S_{nom} passe par un maximum pour la valeur I_m . La résistance décroît ensuite progressivement. En figure 2, on a illustré une troisième plage A_3 de courants correspondant à la plage généralement utilisée pour réaliser des fusibles. Il s'agit de courants de l'ordre du dixième d'ampère où la résistance se met à croître brusquement jusqu'à devenir infinie. Par conséquent, on peut considérer que l'invention utilise la plage intermédiaire A_2 de courants entre la plage de fonctionnement A_1 et la plage destructrice A_3 , pour diminuer de façon irréversible la valeur de la résistance ou plus précisément de la résistivité de l'élément en silicium polycristallin.

En effet, une fois passé le maximum de l'allure S_{nom} de la résistivité en fonction du courant, la valeur prise par la résistance dans la plage de courants de fonctionnement se trouve inférieure à la valeur R_{nom} . La nouvelle valeur, par exemple R_1 ,
5 dépend de la valeur la plus élevée du courant (ici, I_1) qui a été appliqué pendant la phase de diminution irréversible. On notera en effet que la diminution irréversible opérée par l'invention s'effectue dans une phase spécifique, hors du fonctionnement normal (plage A_1) du circuit intégré, c'est-à-dire
10 hors du fonctionnement normal de la résistance.

Une fois que la valeur de la résistance en silicium polycristallin a été abaissée vers une valeur inférieure (par exemple R_1 en figure 2), on peut encore procéder à une diminution irréversible de cette valeur. Il suffit pour cela de
15 dépasser le courant maximum I_1 de la nouvelle allure S_1 de la résistance en fonction du courant. Par exemple, on peut accroître la valeur du courant jusqu'à atteindre une valeur I_2 . Quand le courant est alors de nouveau diminué, on obtient une valeur R_2 pour la résistance dans sa plage de fonctionnement
20 normal. La valeur R_2 est inférieure à la valeur R_1 et, bien sûr, à la valeur R_{nom} .

On voit que toutes les allures de la résistance en fonction du courant se rejoignent sur la pente de décroissance de la valeur de la résistance, après être passées par le maximum
25 de l'allure. Ainsi, pour un élément résistif donné (ρ , L , s), les courants I_1 , I_2 , etc. qui doivent être atteints, pour passer à une valeur de résistance inférieure, sont indépendants de la valeur de la résistance (R_{nom} , R_1 , R_2) à partir de laquelle on provoque la diminution.

30 Ce qui a été exprimé ci-dessus comme valeur de résistance correspond en fait à une diminution de la résistivité du silicium polycristallin constituant l'élément résistif. Les inventeurs considèrent que l'on assiste à une modification stable de la structure cristalline du silicium polycristallin et
35 que l'on assiste, en quelque sorte, à un fluage du matériau, la

structure cristalline finale obtenue dépendant du courant maximum atteint. En fait, le courant de contrainte provoque une élévation de température de l'élément en silicium, ce qui entraîne un fluage de celui-ci.

5 Bien sûr, on veillera à ne pas dépasser la plage de courants de paramétrage A2 (de l'ordre de quelques milliampères) afin de ne pas risquer de détruire la résistance en silicium polycristallin. Cette précaution ne posera en pratique pas de problème dans la mesure où l'utilisation du silicium poly-
10 cristallin pour constituer un fusible requiert des courants nettement plus élevés (de l'ordre du dixième d'ampère) qui ne sont pas disponibles une fois le circuit fabriqué.

 La réalisation pratique d'une résistance en silicium polycristallin ne diffère pas de la réalisation d'une résistance
15 classique. Partant d'un substrat isolant, on dépose une couche de silicium polycristallin que l'on grave en fonction des dimensions souhaitées pour la résistance. Comme l'épaisseur de silicium polycristallin déposée est généralement fixée par la technologie, les deux dimensions que l'on peut régler sont la
20 largeur et la longueur. Généralement, on redépose un isolant sur le barreau de silicium polycristallin ainsi obtenu. Dans le cas d'une interconnexion en ligne, on aura modifié la largeur l par rapport aux pistes d'accès plus larges pour être fortement conductrices. Dans le cas d'un accès aux extrémités du barreau
25 par le dessus comme cela est illustré en figure 1, on réalisera des vias dans l'isolant sur-jacent (non représenté) du barreau de silicium polycristallin pour connecter des pistes métalliques 3 et 4 de contact.

 En pratique, pour disposer de la capacité de réglage
30 de résistance la plus importante avec un courant de contrainte minimum, on cherchera à utiliser une épaisseur minimale et une largeur minimale pour les éléments résistifs. Dans ce cas, seule la longueur L conditionne la valeur nominale de la résistance une fois la structure du silicium polycristallin fixée. Le
35 dopage éventuel du silicium polycristallin, quel que soit son

type, n'entrave pas la mise en oeuvre de l'invention. La seule différence liée au dopage est la résistivité nominale avant contrainte et les résistivités obtenues pour des courants de contraintes donnés. En d'autres termes, pour un élément de dimensions données, cela conditionne le point de départ de la valeur de la résistance, et par voie de conséquence, les valeurs de résistance obtenues pour des courants de contrainte donnés.

Pour passer de la valeur nominale à une valeur de résistance ou résistivité inférieure, ou pour passer d'une valeur donnée (inférieure à la valeur nominale) à une valeur encore inférieure, on peut utiliser plusieurs méthodes.

Par exemple, on fait croître progressivement (pas à pas) le courant dans la résistance. Après chaque application d'un courant supérieur, on revient dans la plage de courants de fonctionnement et on mesure la valeur de la résistance. Tant que le point I_m de courant n'est pas atteint, cette valeur de résistance restera à la valeur R_{nom} . Dès que le point I_m en courant est dépassé, on change de courbe (allure S) et la valeur mesurée lorsque l'on repasse sur les courants de fonctionnement devient une valeur inférieure à la valeur R_{nom} . Si cette nouvelle valeur convient, on en reste là. Dans le cas contraire, on réapplique des courants supérieurs pour dépasser la nouvelle valeur maximale de l'allure courante. Dans ce cas, il n'est pas nécessaire de repartir des courants minimaux comme lorsque l'on démarre de la résistance nominale. En effet, la valeur du courant pour laquelle la résistance va de nouveau diminuer est forcément supérieure à la valeur du courant de contrainte I_l appliqué pour passer sur l'allure courante. La détermination du pas à appliquer est à la portée de l'homme du métier et n'est pas critique en ce qu'elle conditionne essentiellement le nombre de diminutions possibles. Plus le pas est élevé, plus les sauts entre les valeurs seront importants.

Selon un autre exemple préféré, on prédétermine, par exemple par mesures, les différents courants à appliquer pour passer des différentes valeurs de résistance à des valeurs

inférieures. Cette prédétermination tient compte bien entendu de la nature du silicium polycristallin utilisé ainsi que préférentiellement de la résistance par carreau c'est-à-dire de la résistivité du matériau et de l'épaisseur dans laquelle il est déposé. En effet, comme les allures illustrées par la figure 2 peuvent également être lues comme allure de la résistance par carreau, on est en mesure de transposer les valeurs calculées aux différentes résistances d'un circuit intégré définies par les largeurs et longueurs des tronçons résistifs. Selon ce deuxième mode de mise en oeuvre, on est alors en mesure de prédéterminer la valeur du courant de contrainte à appliquer à l'élément résistif pour diminuer, de façon irréversible et stable, sa valeur.

Le changement de courbes, c'est-à-dire la diminution de la valeur de résistance en fonctionnement normal est quasi immédiate dès que le courant de contrainte correspondant est appliqué. Par quasi-immédiat, on entend une durée de quelques dizaines voir centaines de microsecondes qui suffisent pour appliquer la contrainte correspondante au barreau de silicium polycristallin et diminuer la valeur de sa résistance. Cette valeur empirique dépend de la taille (physique) du barreau. On pourra choisir une durée de quelques millisecondes par sécurité. De plus, on peut considérer que, une fois la durée minimale atteinte, toute durée supplémentaire d'application du courant de contrainte ne modifie pas, au moins au premier ordre, la résistance atteinte. En outre, même si dans une application particulière on considère ne pas pouvoir négliger l'influence de la durée d'application de la contrainte, les deux méthodes sont parfaitement compatibles avec la prise en compte de la durée d'application de la contrainte.

La figure 3 représente un premier mode de réalisation d'une cellule de comptage à programmation unique (ou cellule mémoire) selon l'invention.

La cellule 11 comporte, en série avec une première borne 12 d'application d'un potentiel positif d'alimentation et

une deuxième borne 13 d'application d'un potentiel plus négatif d'alimentation V_- ou de référence (généralement, la masse), une résistance programmable R_p par diminution irréversible telle que décrite ci-dessus en relation avec les figures 1 et 2 et un interrupteur de programmation ici un transistor MOS à canal N (MN). La résistance R_p constitue l'élément de mémorisation de la cellule 11. L'état stocké dans cette cellule est lu sur le point milieu 14 de l'association en série de la résistance R_p avec le transistor MN. La lecture du niveau mémorisé s'effectue par comparaison par rapport à un niveau de référence.

Pour permettre la lecture de l'état mémorisé dans la cellule 11, on prévoit une résistance R_b (représentée en pointillés en figure 3) qui, lorsque le transistor MN est ouvert constitue avec la résistance R_p un pont diviseur de tension. La résistance R_b a été représentée en pointillés pour illustrer son caractère optionnel. En effet, celle-ci pourra être constituée par le transistor MN alors polarisée dans une partie linéaire de sa caractéristique et non en saturation.

Le transistor MN, lorsqu'il est passant, court-circuite (au moins fonctionnellement) la résistance fixe R_b et sert à programmer la résistance R_p en imposant la circulation d'un courant dans celle-ci. Le courant de programmation de la résistance R_p est supérieur au courant pour lequel cette résistance présente une valeur maximale déterminée comme cela a été exposé précédemment en relation avec les figures 1 et 2.

La plage nominale des courants de fonctionnement d'une résistance en silicium polycristallin utilisée selon l'invention est inférieure à la centaine de microampères et, le plus souvent, inférieure à la dizaine de microampères. L'amplitude des courants de programmation est de l'ordre du milliampère.

La programmation d'une cellule telle qu'illustrée par la figure 3 est rendue possible en prévoyant une sélection du potentiel positif d'alimentation appliqué à la borne 12 entre un potentiel V_r de lecture (propre à engendrer un courant de l'ordre du microampères) et un potentiel V_p de programmation

(propre à engendrer un courant de l'ordre du milliampères). La sélection est opérée au moyen d'un interrupteur K commandé par un circuit 15 de commande (CTRL) fournissant par ailleurs le signal de commande adapté au transistor MN.

5 L'opération de comptage consiste à provoquer la diminution irréversible de la valeur de la résistance R_p en lui appliquant un courant de contrainte. En lecture, la comparaison du potentiel d'une cathode par rapport à une valeur de référence permet de déterminer si la cellule de comptage contient un état
10 0 ou un état 1.

La figure 4 représente un deuxième mode de réalisation d'une cellule de comptage 11' selon l'invention. Cette cellule diffère de la cellule de la figure 3 par le fait que le transistor de programmation MP utilisé est un transistor MOS à
15 canal P. Le transistor MP est connecté entre la borne 12 et le point 14 de lecture. La résistance de programmation R_p est connectée entre le point 14 et la borne 13 d'application du potentiel de référence. En figure 4, l'interrupteur K et le circuit de commande 15 bien que toujours présents, n'ont pas été
20 représentés. La résistance R_b en pointillés a été symbolisée en parallèle sur le transistor MP.

Le fonctionnement d'une cellule 11' telle que représentée en figure 4 est similaire à celui de la cellule 11 de la figure 3. Cette dernière constitue cependant un mode de
25 réalisation préféré en raison du moindre encombrement du transistor MOS à canal N par rapport au transistor MOS à canal P.

La figure 5 représente un troisième mode de réalisation d'une cellule 11" de comptage irréversible selon la
30 présente invention. La différence essentielle par rapport aux cellules de comptage représentées aux figures 3 et 4 est que la structure de la figure 5 est une structure différentielle ne recourant donc pas de potentiel de référence pour effectuer la comparaison permettant de détecter l'état stocké dans la cellule.

La cellule 11" de la figure 5 comporte deux branches résistives en parallèle entre deux bornes 12 et 13 d'alimentation, deux interrupteurs de programmation MN1 et MN2 (dans cet exemple, des transistors MOS à canal N), un circuit de commande 5 25 (CTRL) et un sélecteur K entre deux tensions d'alimentation, respectivement de lecture Vr et de programmation Vp. La programmation d'une cellule telle qu'illustrée par la figure 5 s'effectue de façon similaire à celle des cellules des figures 3 et 4. Ce qui change ici, c'est la structure de la cellule pouvant 10 permettre la lecture.

Dans le mode de réalisation de la figure 5, une première branche, dite gauche dans l'orientation de la figure comporte en série, une première résistance Rp1, un transistor MOS de lecture MNR1, et un transistor MOS de sélection MNS1. 15 L'interconnexion entre la résistance Rp1 et le transistor MNR1 constitue une première borne S de sortie dite arbitrairement directe (non inversée). La borne S correspond également au point 24 de liaison de la résistance Rp1 au transistor de programmation MN1. Une deuxième branche dite droite dans l'orientation de 20 la figure, comporte en série, une deuxième résistance Rp2, un transistor MOS de lecture MNR2 et un transistor MOS de sélection MNS2. L'interconnexion entre la résistance Rp2 et le transistor MNR2 (donc le drain de ce transistor) constitue une deuxième borne NS de sortie inverse par rapport à la borne S. La sortie 25 NS correspond également au point 26 de liaison de la résistance Rp2 au transistor de programmation MN2. La grille du transistor MNR2 est reliée à la borne 24 tandis que la grille du transistor MNR1 est reliée à la borne 26 pour obtenir l'effet d'un bistable. Les grilles des transistors MNS1 et MNS2 sont reliées 30 ensemble à une borne R destinée à recevoir un signal de sélection en lecture de la cellule de comptage. Ce signal correspond, de préférence, au signal de sélection de la cellule de comptage dans un agencement unidirectionnel de plusieurs cellules. Il est alors fourni par le décodeur de colonnes ou de

lignes adapté. Dans l'exemple représenté, tous les transistors sont à canal N.

Le fonctionnement en lecture d'une cellule selon ce mode de réalisation est le suivant. Le circuit 25 provoque la
5 commutation du sélecteur K vers le potentiel Vr. De préférence, il s'agit de son état de repos dans la mesure où l'autre état ne sert qu'en programmation (donc, en principe, une seule fois par cellule). La borne d'entrée R reçoit le signal (actif à l'état haut) de sélection (ou de configuration de lecture) de la
10 cellule, rendant conducteur les deux transistors MNS1 et MNS2.

Il en découle qu'une des bornes MNS voit son potentiel croître plus vite que l'autre. Ce déséquilibre provient de la différence de valeur entre les résistances Rp1 et Rp2. Il provoque la conduction d'un des transistors MNR1 et MNR2. En
15 raison du croisement des grilles de ces transistors, celui qui conduit le premier est celui dont la grille participe au chemin électrique (depuis la borne 12) de constante de temps la plus faible (la résistance de valeur la plus faible engendre une constante de temps plus faible), donc celui dont le potentiel de
20 drain croît moins vite que l'autre. Une fois conducteur, ce transistor MNR force son drain (donc la borne de sortie S ou NS correspondante) à la masse 13, ce qui confirme le blocage du transistor MNR de l'autre branche, donc l'état haut sur la borne de sortie correspondant.

25 La programmation d'une cellule selon ce mode de réalisation s'effectue de la même manière que pour les deux premiers modes de réalisation, à l'aide d'un des transistors MN1 et MN2. Toutefois, les transistors MNS1 et MNS2 de la cellule de comptage doivent être bloqués lors de la programmation (entrée R
30 au niveau bas). Ils servent à protéger les transistors de lecture MNR1 et MNR2 en rendant leurs sources flottantes, évitant ainsi l'apparition de tensions grille-source destructrices en raison de la tension d'alimentation Vp. De plus, en déconnectant les transistors MNR par leurs sources, les tran-
35 sistors MNS empêchent qu'ils voient, entre drain et source, la



tension élevée V_p . Par conséquent, les transistors MNR et MNS peuvent être dimensionnés en fonction de la tension de lecture V_r . Seuls les transistors de programmation MN ont besoin d'être dimensionnés pour tenir la tension V_p et supporter le courant
5 relativement élevé (par rapport à la plage de fonctionnement en lecture) servant à programmer la cellule.

Comme pour le mode de réalisation de la figure 3, celui de la figure 5 s'applique également à des transistors MOS à canal P. La transposition du mode de réalisation de la figure
10 5 à des transistors MOS à canal P est à la portée de l'homme du métier.

Selon une variante de réalisation, on pourra utiliser une seule tension d'alimentation pour la cellule de comptage. On évite ainsi la sélection de la tension d'alimentation entre les
15 niveaux V_p et V_r . Dans ce cas, on choisit une tension d'alimentation suffisante pour imposer la contrainte souhaitée à la programmation des résistances R_{p1} et R_{p2} (figure 5), ou de la résistance R_p (figures 3 et 4). Les dimensions des transistors sont alors choisies en conséquence.

La figure 6 représente un mode de réalisation d'un
20 compteur 30 de $k+1$ cellules 11 du type de celle illustrée en relation avec les figures 3 à 5. Chaque cellule de comptage possède un état 0 ou 1.

Dans une lecture directe du résultat d'un compteur de
25 la figure 6, chaque bit peut prendre un état 0 ou un 1. Toutefois, une fois qu'une cellule de comptage a été programmée dans un état 1, le fait que sa programmation soit irréversible fait que le comptage ne peut pas être linéaire en exploitant directement les sorties du compteur 30.

La figure 7 représente un mode de réalisation préféré
30 d'un compteur monotone croissant et linéaire selon la présente invention.

Une caractéristique de l'invention est d'associer, à des cellules de comptage irréversibles telles que décrites

précédemment, un calculateur 40 de parité permettant d'obtenir virtuellement des états 0 même après programmation d'états 1.

L'exemple de la figure 7 concerne un compteur sur trois bits comprenant onze cellules à programmation unique du type de celles décrites en relation avec les figures 3 à 5. Ces 5 cellules sont réparties en trois groupes ou lignes A3, A2 et A1 représentant les bits du compteur. Pour un compteur trois bits, la ligne A3 correspondant au bit de poids faible (ou le moins significatif) comporte sept cellules associées à un calculateur 10 de parité PA3. La ligne A2 correspondant à un bit de poids intermédiaire comporte trois cellules associées à un calculateur de parité PA2. La ligne A1 correspondant au bit de poids fort (ou le plus significatif) ne comporte qu'une cellule (de préférence associée à un calculateur de parité PA1 pour des 15 raisons de régularité de structure). Le résultat du compteur, c'est-à-dire les états B1, B2 et B3 sont fournis par les calculateurs de parité 40 représentant respectivement les bits plus significatif, intermédiaire et moins significatif.

Selon l'invention, à chaque fois que le compteur doit 20 être incrémenté, les cellules de comptage sont adressées de façon particulière en fonction de la taille du compteur afin d'obtenir le calcul de parité souhaité fournissant un compte linéaire.

La figure 8 illustre, par un tableau 42, les états 25 successifs pris par le compteur linéaire de la figure 7 et sera décrite en relation avec un exemple d'adressage des cellules de comptage de cette figure 7.

On suppose que toutes les cellules 11 de la figure 7 sont à l'état zéro au départ. Les calculateurs de parité contiennent donc également des valeurs zéro (première ligne du tableau 30 42).

Le comptage s'effectue en commençant par remplir la ligne A3 de la gauche vers la droite dans l'orientation de la figure 7. Le premier état est donc 001, seul le compteur de 35 parité PA3 fournissant un état 1. Selon l'invention, à chaque



passage sur unité paire décodée par un compteur de parité 40, on incrémente une des cellules de comptage de la ligne suivante. Ainsi, lorsqu'un état 1 est programmé dans une deuxième cellule de la ligne A3, le calculateur PA3 fournit une parité à zéro, ce
5 qui déclenche la programmation à l'état 1 d'une des cellules de la ligne A2. Le calcul de parité effectué par le calculateur PA2 fournit alors un 1 alors que le calcul PA3 fournit un zéro (troisième ligne du tableau 42). Ce fonctionnement de comptage se poursuit jusqu'à ce que tous les compteurs de parité fournis-
10 sent un état 1. Les décalages successifs d'une ligne à l'autre par l'adressage en comptage ont été illustrés par des flèches en pointillés en figure 7.

La programmation d'une cellule de comptage d'une ligne de rang supérieur en même temps que la cellule de rang inférieur
15 peut être effectuée, soit à partir d'une machine d'états en logique câblée, soit à partir d'un microcontrôleur.

Selon l'invention, c'est la fonction d'adressage de programmation qui conditionne les états de sortie du compteur. Cette fonction de programmation peut, le cas échéant, évoluer en
20 fonction du comptage en temps réel, par exemple, pour conserver une trace de l'évolution d'un phénomène où chaque cellule de comptage programmée correspondrait à l'apparition d'un événement. Par exemple, on peut ainsi suivre un historique de manipulations électriques, d'essais, etc. ou effectuer un enre-
25 gistreur à sens unique.

On peut également prévoir une fonction de séquençage de la programmation des cellules du compteur de façon univoque en logique câblée. Par exemple, pour faire en sorte que, dans une étape de programmation donnée, on ait en sortie un et un
30 seul mot servant par exemple de clé évolutive au déblocage d'une fonction particulière (par exemple, un algorithme de chiffrement dans une application à la télévision à péage).

Bien entendu, si les cellules de comptage ont été représentées dans trois lignes distinctes en figure 7 pour en
35 clarifier l'exposé, celles-ci pourront être en pratique réalisées

sous la forme d'un arrangement matriciel, les fonctions d'adressage correspondant aux fonctions de programmation de comptage souhaitées selon les résultats donnés par les calculateurs de parité.

5 De façon plus générale, pour obtenir un compteur sur n bits, le nombre de cellules de comptage nécessaires est $2^{n+1} - (n+2)$.

Les répartitions des cellules (nombre de cellules par ligne) en se reportant au mode de réalisation de la figure 7 sont pour p (compris entre 1 et n) représentant le rang du
10 décodeur de parité, $2^p - 1$.

On voit donc que toutes les lignes possèdent un nombre impair de cellules de comptage.

La figure 9 représente un exemple de calculateur de parité pour quatre cellules C1 à C5. Les sorties respectives des
15 cellules C1 à C4 sont combinées deux à deux par des portes de type OU-Exclusif (XOR) 45 et 46 dont les sorties respectives sont une nouvelle fois combinée par une porte XOR 47. La sortie de la porte 47 est combinée avec la sortie de la cellule C5 par une porte XOR 48 fournissant la parité PA des cinq cellules
20 concernées.

Un avantage de la présente invention est qu'elle permet de réaliser un compteur monotone croissant et linéaire, sans que le contenu de ce compteur soit observable.

Un autre avantage de la présente invention est que sa
25 réalisation est compatible avec une technologie CMOS standard, c'est-à-dire que l'invention est applicable à tous les circuits sans nécessiter d'EEPROM embarquée.

Un autre avantage de l'invention est que l'invention est compatible avec une réalisation en logique câblée et qu'elle
30 peut fonctionner sans horloge.

Un autre avantage de la présente invention, trouvant un intérêt tout particulier dans une application sécuritaire, est que pour le cas où un pirate éventuel effectue une programmation d'une quelconque des cellules, soit la cellule a
35 déjà été programmée et cela n'effectue aucun changement au



compteur, soit la cellule n'était pas dans un état programmé et le nombre d'essais de programmation résiduels se trouve limité.

Bien entendu, la présente invention est susceptible de diverses variantes et modifications qui apparaîtront à l'homme
5 de l'art. En particulier, la réalisation de la fonction d'adressage en programmation, c'est-à-dire en comptage, est à la portée de l'homme du métier à partir des indications fonctionnelles données ci-dessus et de l'application.

REVENDECATIONS

1. Compteur monotone croissant sur n bits réalisé en circuit intégré, caractérisé en ce qu'il comporte :

un ensemble de $2^{n+1} - (n+2)$ cellules de comptage irréversible (11, 11' ; 11'') réparties en au moins n groupes de
5 $2^p - 1$ cellules de comptage, où p désigne le rang du groupe ; et
au moins n-1 calculateurs (40) de parité, chaque calculateur fournissant un bit de rang p, croissant à partir du bit de poids le plus fort du compte résultat, prenant en compte les états des cellules du groupe de même rang.

10 2. Compteur selon la revendication 1, caractérisé en ce que le bit de poids le plus fort est fourni directement par l'unique cellule de comptage du groupe de rang 1.

3. Compteur selon la revendication 1, caractérisé en ce qu'il comporte n calculateurs, le bit de poids le plus fort
15 étant fourni par le calculateur prenant en compte l'état de l'unique cellule de comptage du groupe de rang 1.

4. Compteur monotone selon l'une quelconque des revendications 1 à 3, caractérisé en ce que chaque cellule de comptage est constituée d'une cellule mémoire à programmation unique (11,
20 11' ; 11'') dont un élément de mémorisation est constitué d'au moins une résistance en silicium polycristallin (R_p ; RP_1 , RP_2) programmable par diminution irréversible de sa valeur.

5. Procédé de commande d'un compteur selon l'une quelconque des revendications 1 à 4, caractérisé en ce qu'il
25 consiste à provoquer une programmation d'une cellule de comptage d'un groupe de rang inférieur à chaque fois que le contrôleur de parité d'un groupe de rang immédiatement supérieur détecte une parité.

6. Procédé selon la revendication 5, caractérisé en ce
30 qu'il est mis en oeuvre par une machine d'états en logique câblée.

7. Procédé selon la revendication 5, caractérisé en ce qu'il est mis en oeuvre par un microcontrôleur.



1/3

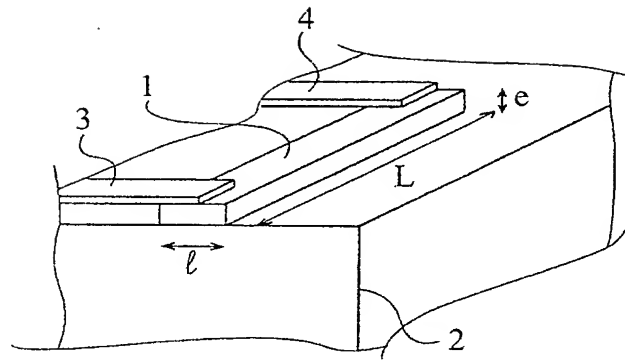


Fig 1

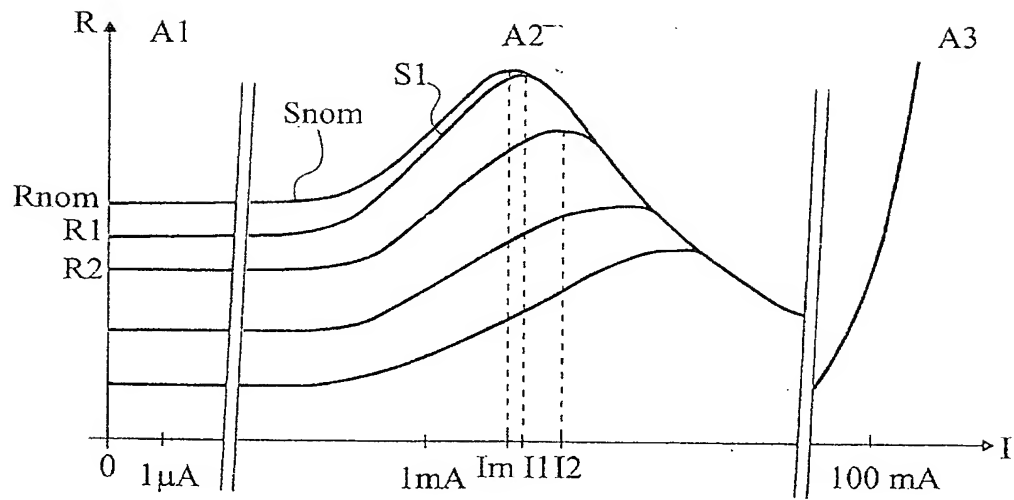


Fig 2

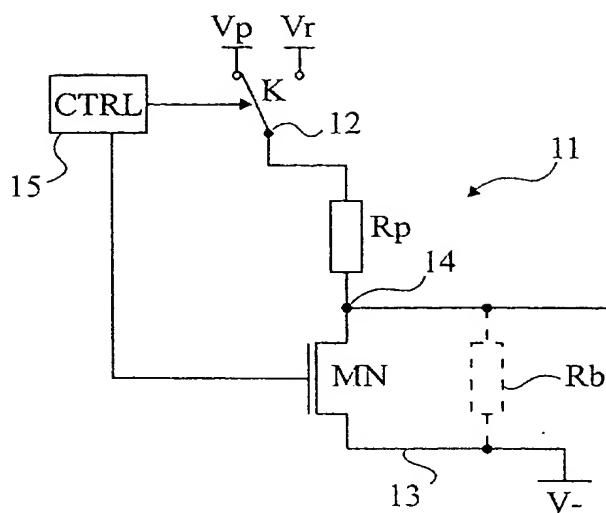


Fig 3

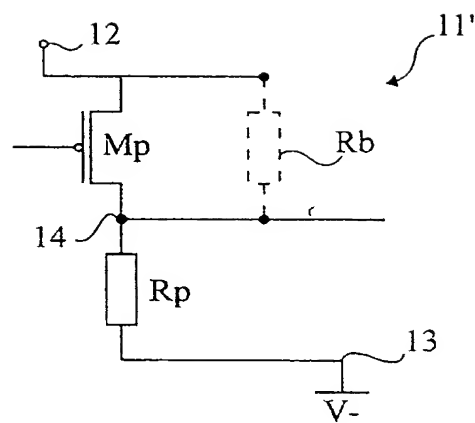


Fig 4

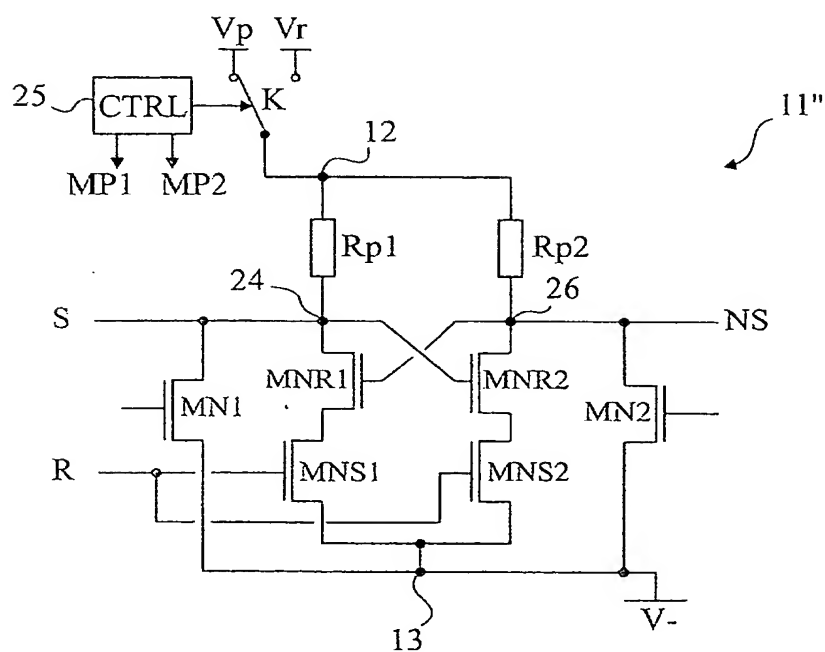


Fig 5

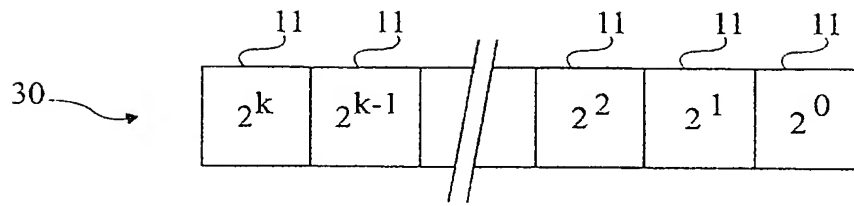


Fig 6

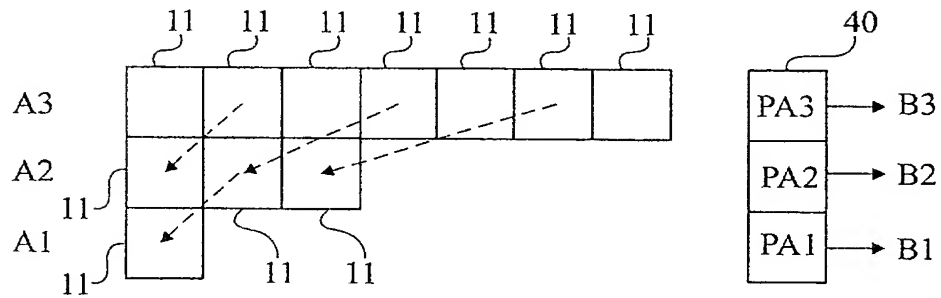


Fig 7

B1	B2	B3
0	0	0
0	0	1
0	1	0
0	1	1
1	0	0
1	0	1
1	1	0
1	1	1

Fig 8

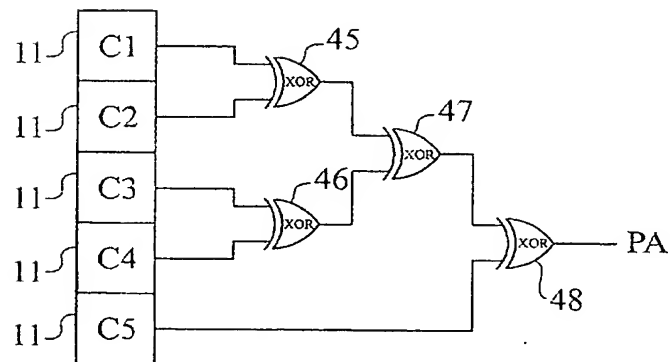


Fig 9



DÉPARTEMENT DES BREVETS
26 bis, rue de Saint Pétersbourg
75800 Paris Cedex 08
Téléphone : 01 53 04 53 04 Télécopie : 01 42 94 86 54

BREVET D'INVENTION, CERTIFICAT D'UTILITÉ

Code de la propriété intellectuelle-Livre VI



DÉSIGNATION D'INVENTEUR(S) PAGE N°1/ 1

(Si le demandeur n'est pas l'inventeur ou l'unique inventeur)

Cet imprimé est à remplir lisiblement à l'encre noire

Vos références pour ce dossier (facultatif)		B5725	
N° D'ENREGISTREMENT NATIONAL		02.13457	
TITRE DE L'INVENTION (200 caractères ou espaces maximum)			
COMPTEUR MONOTONE CROISSANT EN CIRCUIT INTÉGRÉ			
LE(S) DEMANDEUR(S) :			
STMicronics SA			
DESIGNE (NT) EN TANT QU'INVENTEUR(S) : (Indiquez en haut à droite "Page N°1/1" S'il y a plus de trois inventeurs, utilisez un formulaire identique et numérotez chaque page en indiquant le nombre total de pages).			
Prénoms & Nom		Luc <u>Wuidart</u>	
ADRESSE	Rue	12, Lotissement Le Cade	
	Code postal et ville	83910	POURRIERES, FRANCE
Société d'appartenance (facultatif)			
Prénoms & Nom		Claude <u>Anguille</u>	
ADRESSE	Rue	Le Montaiguet 2, 7 rue des Frères Vallon	
	Code postal et ville	13090	AIX EN PROVENCE, FRANCE
Société d'appartenance (facultatif)			
Prénoms & Nom			
ADRESSE	Rue		
	Code postal et ville		
Société d'appartenance (facultatif)			
DATE ET SIGNATURE (S) DU (DES) DEMANDEUR(S) OU DU MANDATAIRE (Nom et qualité du signataire)			
Michel de Beaumont Mandataire n° 92-1016 Le 28 octobre 2002			

